

# PROJEKTIERUNGSBLATT



## Elektrozylinder EA

### Kundendaten

Firma: _____	Bearbeiter: _____
Ansprechpartner Technik: _____	Datum: _____
Ansprechpartner Einkauf: _____	Projektname: _____

### Projektplan

Stückzahl: _____	Zeitraum: _____
------------------	-----------------

### Systemdaten

Antriebsart: <input type="checkbox"/> Kugelgewindetrieb	Hublänge X [mm]: _____
---------------------------------------------------------	------------------------

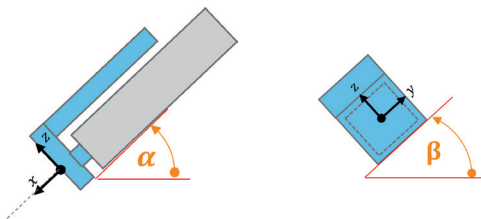
### Betriebsdaten

Zyklen/Stunde: _____	Stunden/Tag: _____	Tage/Jahr: _____
----------------------	--------------------	------------------

### Zyklusbeschreibung (Verfahrweg, Zeit, Geschwindigkeit, Beschleunigung sowie Nebenzeiten (Pause, Greifzeiten etc.))

Fahrt Nr.	Verfahrweg [mm]	Positionierzeit $t_{pos}$ [s]	$v_{max}$ [m/s]	$a_{max}$ [m/s <sup>2</sup> ]	Pause $t_{pause}$ [s]	Beschreibung der Fahrt bzw. der Nebenzeiten
1						
2						
3						
4						
5						

### Lage der Elektrozyylinder im Raum



Winkel A: \_\_\_\_\_ °      Winkel B: \_\_\_\_\_ °

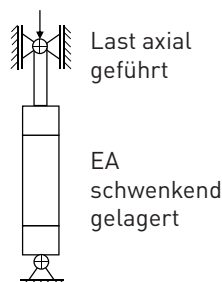
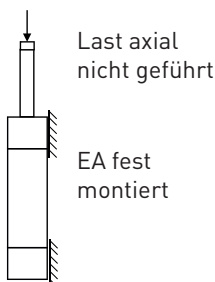
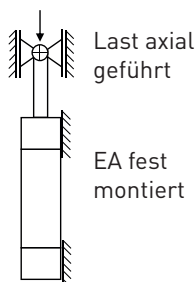
Ansicht: Vorderansicht  
(von vorne auf das Kolbenrohr  
bzw. Flanschplatte blickend)

Bewegte Masse:  
 $m =$  \_\_\_\_\_ [kg]

Schwerpunkt der  
bewegten Masse  $m$ :  
 $x_m =$  \_\_\_\_\_ [mm]  
 $y_m =$  \_\_\_\_\_ [mm]  
 $z_m =$  \_\_\_\_\_ [mm]

### Anbauvarianten

Variante 1:       Variante 2:       Variante 3:



Externe Kräfte:  
 $F_x =$  \_\_\_\_\_ [N]  
 $F_y =$  \_\_\_\_\_ [N]  
 $F_z =$  \_\_\_\_\_ [N]

Krafteinleitungspunkt:  
 $x_F =$  \_\_\_\_\_ [mm]  
 $y_F =$  \_\_\_\_\_ [mm]  
 $z_F =$  \_\_\_\_\_ [mm]

# PROJEKTIERUNGSBLATT



## Elektrozyylinder EA

Optionen	
Kolbenrohrverlängerung:	_____ mm
Schlittenführung:	<input type="checkbox"/> 1 Schlittenführung <input type="checkbox"/> 2 Schlittenführungen
Lage der Schlittenführung:	<input type="checkbox"/> ANNN (Oben) <input type="checkbox"/> BNNN (Unten) <input type="checkbox"/> LNNN (Links) <input type="checkbox"/> RNNN (Rechts)
	<input type="checkbox"/> ABNN (Oben & Unten) <input type="checkbox"/> LRNN (Links & Rechts) <input type="checkbox"/> ARNN (Oben & Rechts)
	<input type="checkbox"/> ALNN (Oben & Links) <input type="checkbox"/> BRNN (Unten & Rechts) <input type="checkbox"/> BLNN (Unten & Links)
Flanschplatte:	<input type="checkbox"/> Standard <input type="checkbox"/> Sonder
Endschalter:	<input type="checkbox"/> N = Ohne Endschalter <input type="checkbox"/> A = 1 × Öffner, 300 mm Leitung, Stecker <input type="checkbox"/> B = 2 × Öffner, 300 mm Leitung, Stecker <input type="checkbox"/> C = 1 × Öffner, 2 m offenes Leitungsende <input type="checkbox"/> D = 2 × Öffner, 2 m offenes Leitungsende
Antriebsschnittstelle:	<input type="checkbox"/> Ohne Schnittstelle
	<input type="checkbox"/> Motordirektanbau <input type="checkbox"/> S1 <input type="checkbox"/> S2
	<input type="checkbox"/> Riementrieb <input type="checkbox"/> R <input type="checkbox"/> L <input type="checkbox"/> A <input type="checkbox"/> B <input type="checkbox"/> i = 1,0 <input type="checkbox"/> i = 1,5 <input type="checkbox"/> S <input type="checkbox"/> N

Anwendung (Branche, Maschine, Applikation, Umgebungsbedingungen, Skizze)

# PROJEKTIERUNGSBLATT



## Elektrozyylinder EA

Zubehör	
<input type="checkbox"/> HIWIN-Servomotor	Bremse <input type="checkbox"/> Mit Motorbremse <input type="checkbox"/> Ohne Motorbremse Encoder <input type="checkbox"/> 23 bit Absolut Singleturn <input type="checkbox"/> 23 bit Absolut Multiturn
<input type="checkbox"/> HIWIN-Antriebsverstärker	Schnittstelle <input type="checkbox"/> EtherCAT CoE <input type="checkbox"/> PROFINET <input type="checkbox"/> Schritt-Richtung/+-10V <input type="checkbox"/> _____
<input type="checkbox"/> Motorleitung	<input type="checkbox"/> 3m <input type="checkbox"/> 5m <input type="checkbox"/> 10m <input type="checkbox"/> _____
<input type="checkbox"/> Encoderleitung	<input type="checkbox"/> 3m <input type="checkbox"/> 5m <input type="checkbox"/> 10m <input type="checkbox"/> _____
<input type="checkbox"/> Verlängerungsleitung für Endschalter	<input type="checkbox"/> 3m <input type="checkbox"/> 5m <input type="checkbox"/> 7m <input type="checkbox"/> 10m <input type="checkbox"/> 15m
<input type="checkbox"/> Weitere Leitungen	<input type="checkbox"/> USB-Parametrierleitung <input type="checkbox"/> E/A-Leitung <input type="checkbox"/> STO-Leitung, 3m
<input type="checkbox"/> Netzfilter	
<input type="checkbox"/> Nutensteine	Anzahl: _____ VPE (10 Stk.)
<input type="checkbox"/> Spannprofile	Anzahl: _____ VPE (4 Stk.)
<input type="checkbox"/> Zentrierhülse	Anzahl: _____ VPE (10 Stk.)
<input type="checkbox"/> Set Anbindungswinkel	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Anbindungsplatte	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Platte für Schwenkadapter	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Schwenklager	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Gelenklager	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Lagerbock	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Distanzblech Spannprofile	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Flanschplatte	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Gewindeadapter	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Gelenkkopf	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Gabelkopf	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Ausgleichskupplung	Anzahl: _____
<input type="checkbox"/> Set Adapterplatte Gewindebolzen	Anzahl: _____